

УДК 621.327.22  
В. А. ДИКАРЕВ, канд.  
физ.-мат. наук,  
Н. Г. САРНАВСКИЙ  
канд. техн. наук,  
И. В. НАУМЕЙКО

#### К РАСЧЕТУ МНОГОЖИЛЬНЫХ ДЛИННЫХ КАБЕЛЕЙ МЕТОДОМ ВКБ ПРИБЛИЖЕНИЙ

В настоящее время все более широкое применение в технике получают многожильные длинные линии. Поскольку любая реальная линия неоднородна, ее расчет сводится к решению системы дифференциальных уравнений длинной линии с переменными коэффициентами и краевыми условиями:

$$\vec{u}(0, t) = \vec{u}_0(t); \quad \vec{i}(0, t) = \vec{i}_0(t);$$

$k$ -е компоненты векторов  $\vec{u}$  и  $\vec{i}$  являются соответственно напряжением и током в  $k$ -й ветви.

Рассмотрим полуограниченный кабель, содержащий  $n$  ветвей. Нашей целью является получение расчетных формул для тока и напряжения в любой точке линии.

Пусть компоненты вектора  $\vec{x} = (u_1, \dots, u_n, i_1, \dots, i_n)^m$  абсолютно интегрируемы [1]. Тогда преобразование Фурье приводит сис-

тему уравнений многожильной длинной линии к обобщенному телеграфному уравнению

$$\frac{d\vec{X}}{dx} = (A + \omega B) \vec{X} \quad (1)$$

с начальными условиями

$$\vec{X}(\omega, x)|_{x=0} = \vec{X}^{\circ}, \quad (2)$$

$\vec{X}^{\circ}$  — образ Фурье вектора  $\vec{x}_0$ ;

$A$  и  $B$  — квадратные матрицы взаимодействий между цепями кабеля:

$$A = - \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & R_1 & \dots & r_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & r_{n1} & \dots & R_n \\ G_1 & \dots & g_{1n} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ g_{n1} & \dots & G_n & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix};$$

$$B = -i \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & L_1 & \dots & m_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & 0 & m_{n1} & \dots & L_n \\ C_1 & \dots & c_{1n} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{n1} & \dots & C_n & 0 & \dots & 0 \end{vmatrix}.$$

В работах [2, 3] предложен метод ВКБ приближения для решения уравнений вида (1), который состоит в следующем. Решение ищется в виде асимптотического ряда

$$\vec{X}(x, \omega) = e^{\omega \int_0^x b(t) dt} \left\{ \vec{Z}_0(x) + \dots + \frac{\vec{Z}_n(x)}{\omega^n} \right\}, \quad (3)$$

$b(x)$  — собственное значение матрицы  $B$ . Предполагается, что все ее собственные значения попарно различны. Тогда  $Z_m$  ищется в виде

$$\vec{Z}_m(x) = \vec{Z}_m^{\circ}(x) + \varphi_m(x) \vec{u}(x),$$

где  $\vec{u}(x)$  — собственный вектор матрицы  $B$ , соответствующий собственному значению  $b(x)$ ;  $\varphi_m(x)$  получаем из уравнения

$$\begin{aligned} \varphi_m(x) (\vec{u}(x), \vec{Y}(x)) + \varphi_m(x) (\vec{u}'(x), \vec{Y}(x)) - \varphi_m(x) (A \vec{u}(x), \vec{Y}(x)) = \\ = (A \vec{Z}_m^{\circ}(x), \vec{Y}(x)) - (\vec{Z}_m^{\circ'}(x), \vec{Y}(x)), \end{aligned} \quad (4)$$

а функцию  $\vec{Z}_m^{\circ}(x)$  — из рекуррентной формулы

$$[B - Eb] \vec{Z}_m^{\circ}(x) = \vec{Z}_{m-1}^{\circ}(x) - A \vec{Z}_{m-1}^{\circ}(x), \quad (5)$$

причем вектор

$$\vec{Y}(x) \neq 0 \text{ и } [B^* - E\bar{b}] \vec{Y} = 0.$$

Рассмотрим теперь общий вид  $m$ -го ВКБ приближения решения уравнения (1), а также его прообраз  $\vec{x}_m$ . Так как по предположению все собственные значения матрицы  $B$  различны и каждому соответствует свое  $m$ -е ВКБ приближение, то  $\vec{X}_m(\omega, x)$  имеет вид

$$\vec{X}_m(\omega, x) = \sum_{j=1}^{2n} C_j(\omega) e^{i\omega P_j(x)} \left[ \sum_{k=0}^m \frac{\vec{Z}_{jm}(x)}{\omega^k} \right], \quad (6)$$

где

$$P_j(x) = -i \int_0^x b_j(t) dt;$$

$C_j(\omega)$  — постоянная, зависящая от  $\vec{X}^0$ .

Найдем  $C_j(\omega)$ ,

$$\begin{aligned} \vec{X}^0(\omega) &= \sum_{j=1}^{2n} C_j(\omega) \left[ \vec{Z}_{j0}(0) + \dots + \frac{\vec{Z}_{jm}(0)}{\omega^m} \right]; \\ \omega^m \vec{X}^0(\omega) &= \sum_{j=1}^{2n} C_j(\omega) \vec{Q}_j^m(\omega), \end{aligned} \quad (7)$$

где  $\vec{Q}_j^m(\omega)$  — многочлен  $m$ -й степени с комплексными коэффициентами.

Поскольку все собственные значения матрицы  $B$  различны, векторы  $\vec{Z}_{j0}(\omega)$ , являющиеся собственными векторами (так как  $\vec{Z}_{j0}^0(\omega) \equiv 0$ ), линейно независимы. Значит, линейно независимы векторы  $\vec{Q}_j^m(\omega)$ , и уравнение (7) решается однозначно относительно  $C_j(\omega)$ :

$$C_j(\omega) = \frac{1}{D^{2n-m}(\omega)} \sum_{k=1}^{2n} \tilde{R}_{kj}^{(2n-1)m}(\omega) \cdot X_k^0(\omega) \cdot \omega^m; \quad (8)$$

$\tilde{R}_{kj}^{(2n-1)m}(\omega)$  и  $D^{2n-m}(\omega)$  — многочлены степеней  $(2n-1)m$  и  $2nm$  соответственно.

Отсюда

$$\vec{X}_m(\omega, x) = \sum_{j=1}^{2n} \sum_{k=1}^{2n} \frac{\tilde{R}_{jk}^{(2n-1)m}(\omega)}{D^{2nm}(\omega)} \vec{Q}_j^m(\omega, x) X_k(\omega) e^{i\omega P_j(x)}. \quad (9)$$

Обозначим

$$\begin{aligned} \vec{\rho}_{jk}^{2nm}(\omega, x) &= \tilde{R}_{jk}^{(2n-1)m}(\omega) \vec{Q}_j^m(\omega, x), \\ \frac{\vec{\rho}_{jk}^{2nm}(\omega, x)}{D^{2n-m}(\omega)} &= \vec{M}_{jk}(x) + \frac{\tilde{R}_{jk}^{2n-m-1}(\omega, x)}{D^{2n-m}(\omega)}. \end{aligned} \quad (10)$$

Таким образом, (9) представляет собой общее ВКБ приближение решения уравнения (1). Найдем соответствующий ему оригинал.

Известно (см. [1, 4]), что

$$F_1(\omega) \hat{F}_2(\omega) \doteq \sqrt{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau, \quad (11)$$

если  $f_1$  и  $f_2$  принадлежат  $T_0$ -классу абсолютно интегрируемых функций и  $f_1'(t) \in T_0$  или  $f_2'(t) \in T_0$ ;

$$\frac{D_1(\omega)}{D(\omega)} \doteq \sum_{l=1}^n A_l e^{a_l t}, \quad (12)$$

где  $D(\omega)$  — многочлен степени  $n$ ,  $D_1(\omega)$  — многочлен степени  $n_1 < n$ ,  $A_l$  и  $a_l$  — некоторые комплексные числа. Поскольку колебания в линии затухают с увеличением расстояния от источника, будем считать  $\operatorname{Re} a_l \leq 0, \forall l$ .

Из (9) — (12) имеем

$$\begin{aligned} \vec{x}_m(t, x) = & \sum_{j=1}^{2n} \sum_{k=1}^{2n} \vec{M}_{jk}(x) \cdot x_k^\circ(t - P_j(x)) + \\ & + \sqrt{2\pi} \sum_{j=1}^{2n} \sum_{k=1}^{2n} \sum_{l=1}^{2n-m} A_{jkl}(x) [e^{a_l t} * x_k^\circ(t - P_j(x))]. \end{aligned} \quad (13)$$

Выражение (13) представляет собой прообраз  $m$ -го ВКБ приближения решения (1) и является приближенным решением системы уравнений многопроводной неоднородной длинной линии [2].

Поскольку форма сигнала (его  $\delta$ -разрывы, разрывы производных и т. д.) определяются высшими гармониками, т. е.  $\omega$  достаточно велико, то вполне можно ограничиться первым ВКБ приближением.

Ниже будут выведены расчетные формулы первого ВКБ приближения для широко применяемых в технике неоднородных длинных линий, состоящих из двух цепей. Их вид не зависит от способа технической реализации этих цепей. Известно, что в матрицах  $A$  и  $B$

$$\begin{aligned} m_{12} = m_{21} = m; & \quad c_{12} = c_{21} = c; \\ g_{12} = g_{21} = g; & \quad r_{12} = r_{21} = r. \end{aligned} \quad (14)$$

Также естественно положить

$$\begin{aligned} L_1 = L_2 = L; & \quad C_1 = C_2 = C; \\ G_1 = G_2 = G; & \quad R_1 = R_2 = R. \end{aligned} \quad (15)$$

Тогда преобразованная согласно Фурье система уравнений длинной линии имеет вид

$$\begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}_x = [A + \omega B] \begin{bmatrix} U_1 \\ U_2 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}; \quad (16)$$

$$A = - \begin{bmatrix} 0 & 0 & R & r \\ 0 & 0 & r & R \\ G & g & 0 & 0 \\ g & G & 0 & 0 \end{bmatrix}; \quad B = -i \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 & L & m \\ 0 & 0 & m & L \\ C & c & 0 & 0 \\ c & C & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Раскрыв вековой определитель, найдем все четыре собственных значения матрицы  $B$ ;

$$\begin{aligned} \lambda_{1,2} &= \pm i \sqrt{(C-c)(L-m)}; \\ \lambda_{3,4} &= \pm i \sqrt{(C+c)(L+m)}. \end{aligned} \quad (17)$$

Из уравнений

$$[B - \lambda_i E] \cdot \vec{U}_i = 0; \quad [B^* - \bar{\lambda}_i E] \vec{Y}_i = 0$$

найдем векторы, соответствующие  $\lambda_i$ :

$$\begin{aligned} \vec{U}_{1,2} &= \begin{bmatrix} -\sqrt{L-m} \\ \sqrt{L-m} \\ \pm \sqrt{C-c} \\ \mp \sqrt{C-c} \end{bmatrix}, \quad \vec{U}_{3,4} = \begin{bmatrix} \sqrt{L+m} \\ \sqrt{L+m} \\ \pm \sqrt{C+c} \\ \mp \sqrt{C+c} \end{bmatrix}; \\ \vec{Y}_{1,2} &= \begin{bmatrix} -\sqrt{C-c} \\ \sqrt{C-c} \\ \pm \sqrt{L-m} \\ \mp \sqrt{L-m} \end{bmatrix}, \quad \vec{Y}_{3,4} = \begin{bmatrix} \sqrt{C+c} \\ \sqrt{C+c} \\ \mp \sqrt{L+m} \\ \mp \sqrt{L+m} \end{bmatrix}. \end{aligned} \quad (18)$$

Так как  $\vec{Z}_{-1}(x) \equiv 0$ , то из (5) следует  $\vec{Z}_0(x) \equiv 0$ ,

$$\vec{Z}_0(x) = \varphi_0(x) \cdot \vec{U}(x).$$

Для каждого  $\lambda_i$  найдем соответствующие скалярные функции из уравнения (4):

$$(\vec{U}_{1,2}, \vec{Y}_{1,2}) = 4 \sqrt{(L-m)(C-c)}, \quad (19)$$

$$(\vec{U}_{3,4}, \vec{Y}_{3,4}) = 4 \sqrt{(L+m)(C+c)}. \quad (20)$$

Тогда уравнение (4) имеет вид

$$\begin{aligned} &\varphi'_{01,2} + \left[ \frac{1}{4} \left( \frac{L'-m'}{L-m} + \frac{C'-c'}{C-c} \right) \mp \frac{1}{2} \times \right. \\ &\times \left. \frac{(G-c)(R-r) + (L-m)(G-g)}{\sqrt{L-m}(C-c)} \right] \varphi_{01,2} = 0, \end{aligned} \quad (21)$$

$$\begin{aligned} &\varphi'_{03,4} + \left[ \frac{1}{4} \left( \frac{L'+m'}{L+m} + \frac{C'+c'}{C+c} \right) \mp \frac{1}{2} \times \right. \\ &\times \left. \frac{(C+c)(R+r) + (L+m)(G+g)}{\sqrt{(L+m)(C+c)}} \right] \cdot \varphi_{03,4} = 0. \end{aligned}$$

Его решение:

$$\begin{aligned} \varphi_{01,2} &= [(L - m)(C - c)]^{-\frac{1}{4}} \times \\ &\times \exp \left\{ \pm \frac{1}{2} \int_0^x \frac{(R - r)(C - c) + (G - g)(L - m)}{\sqrt{(C - m)(C - c)}} d\tau \right\}; \\ \varphi_{03,4} &= [(L + m)(C + c)]^{-\frac{1}{4}} \times \\ &\times \exp \left\{ \pm \frac{1}{2} \int_0^x \frac{(R + r)(C + c) + (G + g)(L + m)}{\sqrt{(L + m)(C + c)}} d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (22)$$

Все параметры линии являются некоторыми интегрируемыми функциями от  $x$ .

Обозначим

$$\begin{aligned} Q_1(x) &= \frac{1}{2} \int_0^x \frac{(R - r)(C - c) + (G - g)(L - m)}{\sqrt{(L - m)(C - c)}} d\tau, \\ Q_2(x) &= \frac{1}{2} \int_0^x \frac{(R + r)(C + c) + (G + g)(L + m)}{\sqrt{(L + m)(C + c)}} d\tau. \end{aligned} \quad (23)$$

Из рекуррентного соотношения (5) определим  $\vec{Z}_1(x)$ .

Правая часть (5) имеет вид

$$\begin{aligned} \vec{Z}'_{01,2}(x) - AZ_{01,2}(x) &= \varphi_{01,2} \left[ \frac{1}{4} \left( \frac{L' - m'}{L - m} - \frac{C' - c'}{C - c} \right) \mp \right. \\ &\left. \mp \frac{1}{2} \frac{(C - c)(R - r) - (L - m)(G - g)}{\sqrt{(L - m)(C - c)}} \right] \vec{W}_{1,2} = \varphi_{01,2} \cdot N_{1,2} \cdot \vec{W}_{1,2}, \\ \vec{Z}'_{03,4}(x) - A\vec{Z}_{03,4}(x) &= \varphi_{03,4} \left[ \frac{1}{4} \left( \frac{L' + m'}{L + m} - \frac{C' + c'}{C + c} \right) \mp \right. \\ &\left. \mp \frac{1}{2} \frac{(C + c)(R + r) - (L + m)(G + g)}{\sqrt{(L + m)(C + c)}} \right] \vec{W}_{3,4} = \varphi_{03,4} N_{3,4} \vec{W}_{3,4}, \end{aligned}$$

где

$$\vec{W}_{1,2} = \begin{bmatrix} -\sqrt{L - m} \\ \sqrt{L - m} \\ \mp \sqrt{C - c} \\ \pm \sqrt{C - c} \end{bmatrix}; \quad \vec{W}_{3,4} = \begin{bmatrix} \sqrt{L + m} \\ \sqrt{L + m} \\ \pm \sqrt{C + c} \\ \pm \sqrt{C + c} \end{bmatrix}. \quad (24)$$

В соответствии с процедурой, предложенной в [2, 3],  $\varphi_{0i}$  выбрано таким образом, чтобы уравнение

$$[B - bE] \vec{Z}'_{1i}(x) = \varphi_{0i}(x) N_i(x) \vec{W}_i(x) \quad (25)$$

имело решение. Так как  $\det [B - bE] = 0$ , то одна из компонент решения может быть выбрана произвольной (например, нулевой). Тогда решение имеет вид

$$\vec{Z}_{11,2}^{\circ} = i\varphi_{01,2} N_{1,2} \frac{1}{\sqrt{L-m}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix};$$

$$\vec{Z}_{13,4}^{\circ} = i\varphi_{03,4} N_{3,4} \frac{1}{\sqrt{L+m}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}. \quad (26)$$

Скалярную функцию  $\varphi_{li}(x)$  определим из (4). Поскольку собственный вектор  $\vec{U}_l(x)$  определяется с точностью до некоторого скалярного множителя, то можно в качестве такого использовать вектор  $\vec{Z}_{0l}(x)$ , который подобран так, чтобы  $(\vec{Z}_{0l} - A\vec{Z}_0, \vec{Y}) = 0$  (см. [2]).

Тогда (4) примет вид

$$\varphi'_{ni}(x) (\vec{Z}_{0i}(x), \vec{Y}_i(x)) = (A\vec{Z}_{ni}^{\circ}(x), \vec{Y}_i(x)) - (\vec{Z}_{ni}^{\circ}(x), \vec{Y}_i(x)). \quad (27)$$

Поскольку

$$(\vec{Z}_{0i}, \vec{Y}_i) = 4\sqrt{(C \mp c)(L \mp m)},$$

а  $C > c$ ,  $L > m$ , то уравнение (27) всегда имеет решение:

$$\varphi_{ni}(x) = \int_0^x \frac{(A\vec{Z}_{ni}^{\circ}, \vec{Y}_i) - (\vec{Z}_{ni}^{\circ}, \vec{Y}_i)}{(\vec{Z}_{0i}, \vec{Y}_i)} d\tau. \quad (28)$$

Расписывая выражение для  $\vec{Z}_{li}^{\circ}$ , производя упрощения, получим

$$\begin{aligned} (A\vec{Z}_{11,2}^{\circ}, \vec{Y}_{1,2}) - (\vec{Z}_{11,2}^{\circ}, \vec{Y}_{1,2}) &= -2i\varphi_{01,2} \left\{ \left[ \frac{1}{2} \times \right. \right. \\ &\times \frac{(C-c)(R-r) - (L-m)(G-g)}{\sqrt{(L-m)(C-c)}} \pm \frac{3}{4} \frac{L'+m'}{L-m} \pm \\ &\left. \left. \pm \frac{1}{4} \frac{C'-c'}{C-c} \right] N_{1,2} \mp N_{1,2}' \right\}; \\ (A\vec{Z}_{13,4}^{\circ}, \vec{Y}_{3,4}) - (\vec{Z}_{13,4}^{\circ}, \vec{Y}_{3,4}) &= -2i\varphi_{03,4} \left\{ \left[ \frac{1}{2} \times \right. \right. \\ &\times \frac{(C+c)(R+r) - (L+m)(G+g)}{\sqrt{(L+m)(C+c)}} \pm \frac{3}{4} \frac{L'+m'}{L+m} \pm \\ &\left. \left. \pm \frac{1}{4} \frac{C'+c'}{C+c} \right] N_{3,4} \mp N_{3,4}' \right\}. \end{aligned}$$

Обозначая здесь удвоенную величину в фигурных скобках, взятую со знаком «—», через  $\vec{D}_k(x)$  получим

$$\varphi_{1k}(x) = i \int_0^x \varphi_{0k} \frac{\vec{D}_k(\tau)}{(\vec{Z}_{0k}, \vec{Y}_l)} d\tau = i \int_0^x D_k(\tau) d\tau. \quad (29)$$

Тогда

$$\begin{aligned} \vec{Z}_{1k}(x) &= \vec{Z}_{1k}^{\circ}(x) + \varphi_{1k}(x) \cdot \vec{Z}_{0k}(x), \\ \vec{X}_1(\omega, x) &= \sum_{j=1}^4 C_j e^{i\omega P_j(x)} \left[ \varphi_{0j} \vec{U}_j + \frac{\vec{Z}_{1j}^{\circ} + \varphi_{1j} \vec{Z}_{0j}}{\omega} \right]. \end{aligned} \quad (30)$$

Из (26) и (29) имеем

$$\begin{aligned} \vec{X}_1(\omega, x) &= \sum_{j=1}^4 C_j e^{i\omega P_j(x)} \cdot \varphi_{0j} \left[ \vec{U}_j + \frac{i}{\omega} \times \right. \\ &\times \left. \left( \vec{U}_j \int_0^x D_j(\tau) d\tau + N_j \frac{1}{\sqrt{L \mp m}} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \mp 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right) \right]. \end{aligned} \quad (31)$$

При  $x \rightarrow \infty$   $\vec{X}_1(\omega, x)$  должно быть ограничено. Это возможно лишь в том случае, если  $C_1 \equiv C_3 \equiv 0$ , поскольку  $Q_j(x)$  в (23) неотрицательно  $\forall x$ . Из начальных условий определим  $C_2(\omega)$  и  $C_4(\omega)$ ;

$$\begin{aligned} \vec{X}^{\circ}(\omega) &= [U_{10} \ U_{20}, I_{10}, I_{20}]^T; \\ U_{10}(\omega) &= -C_2(\omega) \cdot [(L^{\circ} - m^{\circ})(C^{\circ} - c^{\circ})]^{-\frac{1}{4}} \sqrt{L^{\circ} - m^{\circ}} + \\ &+ C_4(\omega) [(L^{\circ} + m^{\circ})(C^{\circ} + c^{\circ})]^{-\frac{1}{4}} \sqrt{L^{\circ} + m^{\circ}}; \\ U_{20}(\omega) &= C_2(\omega) [(L^{\circ} - m^{\circ})(C^{\circ} - c^{\circ})]^{-\frac{1}{4}} \sqrt{L^{\circ} - m^{\circ}} + \\ &+ C_4(\omega) [(L^{\circ} + m^{\circ})(C^{\circ} + c^{\circ})]^{-\frac{1}{4}} \sqrt{L^{\circ} + m^{\circ}}. \end{aligned} \quad (32)$$

Пусть

$$\begin{aligned} a(x) &= \left( \frac{L-m}{C-c} \right)^{\frac{1}{4}}, \\ b(x) &= \left( \frac{L+m}{C+c} \right)^{\frac{1}{4}}. \end{aligned} \quad (33)$$

Из (32) и (33) после сокращения получим

$$\begin{aligned} U_{10}(\omega) &= -C_2(\omega) \cdot a(0) + C_4(\omega) \cdot b(0), \\ U_{20}(\omega) &= C_2(\omega) \cdot a(0) + C_4(\omega) \cdot b(0). \end{aligned} \quad (34)$$

Отсюда

$$\begin{aligned} C_2(\omega) &= \frac{U_{20}(\omega) - U_{10}(\omega)}{2a(0)}, \\ C_4(\omega) &= \frac{U_{20}(\omega) + U_{10}(\omega)}{2b(0)}. \end{aligned} \quad (35)$$

Обозначим вектор, стоящий в (31) в круглых скобках, через  $\vec{V}_j$ . Подставив (35) в (31), имеем

$$\begin{aligned} \vec{X}_1(\omega, x) &= \frac{U_{20}(\omega) - U_{10}(\omega)}{2a(0)} \exp\{-i\omega P_1(x) - Q_1(x)\} \times \\ &\times T_1(x) \cdot \left[ \vec{U}_2(x) + \frac{i}{\omega} \vec{V}_2(x) \right] + \frac{U_{20}(\omega) + U_{10}(\omega)}{2b(0)} \times \\ &\times \exp\{-i\omega P_2(x) - Q_2(x)\} T_2(x) \cdot \left[ \vec{U}_4(x) + \frac{i}{\omega} \vec{V}_4(x) \right]. \end{aligned}$$

При  $t \geq 0$  перейдем к прообразам, учитывая (11):

$$\begin{aligned} \vec{x}_1(t, x) &= \frac{T_1(x) e^{-Q_1(x)}}{2a(0)} \{ [u_{20}(t + P_1(x)) + u_{10}(t + P_1(x))] \vec{U}_2(x) - \\ &- \vec{V}_2(x) [1 * u_{20}(t + P_1(x)) + 1 * u_{10}(t + P_2(x))] \} + \\ &+ \frac{T_2(x) e^{-Q_2(x)}}{2b(0)} \{ [u_{20}(t + P_2(x)) + u_{10}(t + P_1(x))] \cdot \vec{U}_4(x) - \\ &- \vec{V}_4(x) [1 * u_{20}(t + P_2(x)) + 1 * u_{10}(t + P_2(x))] \}; \end{aligned} \quad (36)$$

$$T_{1,2}(x) = [(L \mp m)(C \mp c)]^{-\frac{1}{4}}.$$

Поскольку  $t \geq 0$ , т. е. процесс передачи сигнала по линии имеет начало, то интеграл-свертка примет вид  $\forall if_i(t) \equiv 0$ , при  $t < 0$ ;

$$f_1(t) * f_2(t) = \sqrt{2\pi} \int_0^t f_1(\tau) \cdot f_2(t - \tau) d\tau,$$

$$1 * u_{i0} = \sqrt{2\pi} \int_0^t u_{i0}(t + P_i(x) - \tau) d\tau. \quad (37)$$

Таким образом, получена достаточно обзримая расчетная формула для приближенного решения системы уравнений, описывающих неоднородную длинную линию.

Все интегралы, входящие в (36) могут быть вычислены аналитически [6], что также позволяет производить по этой формуле анализ процессов передачи сигналов по линии.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Бохнер С. Лекции об интегралах Фурье. М., ФМ, 1962. 358 с.
2. Дикарев В. А. Многопроводные длинные линии с изменяющимися по длине параметрами.—В сб.: Радиотехника. Вып. 31. Харьков, «Вища школа», 1974, с. 20—23.
3. Дикарев В. А. Преобразование сигналов многопроводной неоднородной линии связи.—В сб.: Радиотехника. Вып. 32 Харьков, «Вища школа», 1974, с. 25—27.
4. Корн Г., Корн Т. Справочник по математике для научных работников и инженеров. М., «Наука», 1973. 828 с.
5. Князев П. И. Интегральные преобразования. Минск, «Высшая школа», 1969. 193 с.
6. Смолянский М. Л. Таблица неопределенных интегралов. М., ФМ, 1963. 110 с.

УДК 621. 327. 22

**К расчету многожильных длинных кабелей методом ВКБ приближений.**  
Дикарев В. А., Сарнавский Н. Г., Наумейко И. В. Сб. «Автоматизированные системы управления и приборы автоматики», вып. 34, 1975, в. 98—107.

Построена и исследована общая формула для  $m$ -го ВКБ-приближения решения уравнения неоднородной многопроводной длинной линии. Рассмотрена методика расчета первого ВКБ-приближения и выведена для него расчетная формула.

Библиогр. 6.